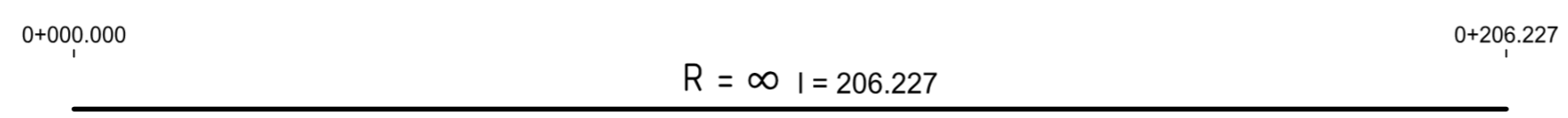


Gradientenhöhe	257.13	257.26	257.41	257.66	258.02	258.51	259.11	259.82	260.65	261.50	
Geländehöhe	254.73	255.79	256.70	257.51	258.28	259.05	259.84	260.64	261.49		
Station	0.00	20.00	40.00	60.00	80.00	100.00	120.00	140.00	160.00	180.00	200.00

**Krümmung** Rechtskurve  
Linkskurve

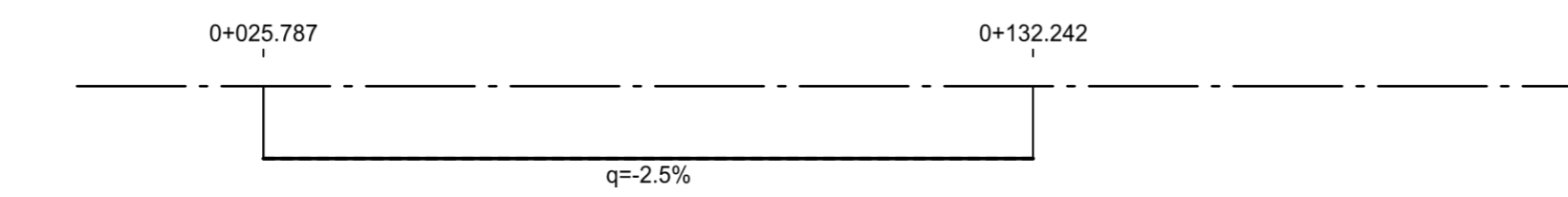


Abstand des Fahrbahnrandes von der Achse links

a = 3.000 m

**Querneigung**

2.5 %/cm Zeichnung  
Rand links -2-----  
Rand rechts 2-----



Abstand des Fahrbahnrandes von der Achse rechts

a = 3.000 m

**Zeichenerklärung**

- Gradientenhochpunkt
- Gradiententiefpunkt
- Ausrundungsbeginn Wanne/  
Ausrundungsende Kuppe
- Damm
- Einschnitt
- Graben/Mulde links
- Graben/Mulde rechts
- Schacht links
- Schacht mitte
- Schacht rechts
- Schacht Bestand

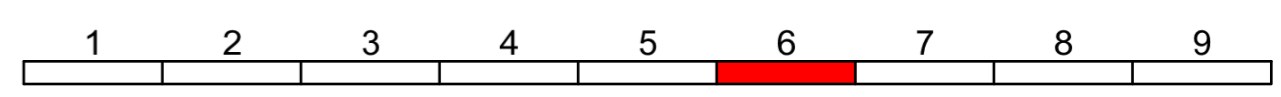
Neigungsbrechpunkt mit Angabe von:  
Ausrundungshalbmesser  
Tangentenlänge  
Stichhöhe  
Bau-km  
Höhe Tangentschnittpunkt

Längsneigung und Abstand zum nächsten Neigungsbrechpunkt

Rohrleitung mit Angabe der Lage:  
links  
rechts  
mitte

$H = 15.000 \text{ m}$   
 $T = 315.000 \text{ m}$   
 $f = 4.389 \text{ m}$   
 $\text{km} = 0 + 615.256$   
 $\text{hTS} = 569.689 \text{ m}$

$1.500 \%$   $0.700 \%$   
 $1531.000 \text{ m}$   $758.000 \text{ m}$



Auftragnehmer/Planverfasser:

**KREBS+KIEFER**

Ingenieure GmbH  
Heinrich-Hertz-Straße 2 | 64295 Darmstadt  
T 06151 885-0 | F 06151 885-150

bearbeitet:	Juni 2019	bu
gezeichnet:	Juni 2019	bu
geprüft:	Juni 2019	ku

Darmstadt, den 19.06.2019  
Ort, Datum, Unterschrift

Nr.	Art der Änderung	Datum	Zeichen

**FESTSTELLUNGSENTWURF**

**KARLSTADT** Stadtverwaltung

Stadt Karlstadt  
Fachbereich 3  
Hoch- und Tiefbautechnik  
Zum Helfenstein 2  
97753 Karlstadt

Unterlage / Blatt-Nr.: 6 / 6  
Höhenplan  
Anbindung MSP 14

Straße: St 2435 Station: Abschnitt 160 / Station 1.740 bis Abschnitt 200 / Station 1.530  
Maßstab: 1 : 1000/100

**St 2435 St 2437 Lohr a. M. - Karlstadt B 27  
Ortsumgehung Wiesenfeld**

Aufgestellt:  
Karlstadt, den 19.06.2019

Dr. Paul Kruck  
Erster Bürgermeister